(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-107485

(43)公開日 平成5年(1993)4月30日

(51) Int.Cl.⁵

識別記号

庁内整理番号

技術表示箇所

G02B 26/08

E 7820-2K

.

7132-2K

HO1L 31/0232

6/26

7210-4M

H01L 31/02

FΙ

C

審査請求 未請求 請求項の数2(全 4 頁)

(21)出願番号。

- 特顯平3-271013

(22)出驥日

平成3年(1991)10月18日

(71)出職人 000004226

日本電信電話株式会社

東京都千代田区内幸町一丁目1番6号

(72)発明者 小薮 国夫

東京都千代田区内幸町1丁目1番6号 日

本電信電話株式会社内

(72)発明者 大平 文和

東京都千代田区内幸町1丁目1番6号 日

本電信電話株式会社内

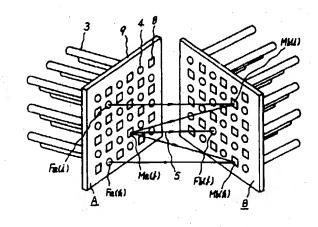
(74)代理人 弁理士 杉村 暁秀 (外1名)

(54) 【発明の名称】 光接続モジュール

(57)【要約】

【目的】 ファイパの配列や、アレイ基板の相対位置に 対して高精度を必要としないで、アレイ基板上のファイ パ間の相互接続を簡単な操作で行うことのできる光接続 モジュールを提供することにある。

【構成】 光ファイパ3と回転可能な反射ミラー8とを 二次元配列したアレイ基板A、Bを用いて、一方のアレ イ基板Aの光ファイパの増面と、他方のアレイ基板Bの 回転反射ミラー8とが、互いに向き合うように一定の間 隔をおいて対向させ、一方のアレイ基板Aの光ファイパ から出た光を、他方のアレイ基板Bの回転反射ミラーで 反射させ、この光を対向するアレイ基板Aの上の光ファイパ 3または回転反射ミラー8に光を当てることによ り、任意の光ファイバ3同士を光接続する光接続モジュールである。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 光ファイバと回転可能なミラーとを二次元配列した基板を用いて、一方の基板の光ファイバの端面と、他方の基板の反射ミラーとが、互いに向き合うように一定の間隔をおいて対向させ、一方の基板の光ファイバから出た光を、他方の基板の反射ミラーで反射させ、この光を対向する基板上の光ファイバまたは反射ミラーに光を当てることにより、任意の光ファイバ同士を光接続することを特徴とする光接続モジュール。

【請求項2】 請求項1に記載の光接続モジュールにお 10 いて、二次元配列基板上で光ファイバ端面と反射ミラー の間に受光素子を配列し、光の位置検出を可能としたこ とを特徴とする光接続モジュール。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は光通信の分野において、 複数の光ファイバ間で光信号を切り換える光接続モジュ ールに関するものである。

[0002]

【従来の技術】従来、二次元ファイパアレイ間で光信号 20 を切り換える空間接続では、図4に示すように、二次元 ファイパアレイを配置した基板1の間に、幾つかのピー ムシフタ2を設置した構成になっている。この構成で は、光ファイバ3から出てきた光が、マイクロレンズ4 によって平行な光ピーム5に変換され、すべてのピーム シフタ2を通過してから、最後に他方のファイパアレイ に到達する。光ピーム5はピームシフタ2を通過すると き電気信号の有無によって、その進路が変えられ、進路 変更を受けた光ピーム5は、ピームシフタ2内の幾つか に分割されているセクションを一つだけ隣に移動する。 したがって、ビームの進路を大きく変えるためには、多 くのピームシフタが必要になる。例えば、図4において 一方の二次元ファイパアレイ1の隅のファイパを、他方 の二次元ファイパアレイ上で対角の位置にあるファイパ に接続する場合、8個のピームシフタが必要になる。こ のように空間接続する二つの光ファイパの間に多くの部 品が存在すると、ファイバ間での光の損失が大きくなる だけでなく、二次元ファイパアレイ1およびピームシフ タ2の相互の位置合わせに高精度が必要となるといった 問題が起きる。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】本発明は二つの回転反射ミラーを用いることにより、前記の問題を解消する光接続モジュールを提供することにある。

[0004]

【課題を解決するための手段】本発明の光接続モジュールは、光ファイパと回転可能なミラーとを二次元配列した基板を用いて、一方の基板の光ファイパの増面と、他方の基板の回転反射ミラーとが互いに向き合うように一定の間隔をおいて対向させ、一方の基板の光ファイパか 50

ら出た光を、他方の基板の回転反射ミラーで反射させ、 この光を対向する基板上の光ファイバまたは回転反射ミ ラーに光を当てることにより、任意の光ファイバ同士を 光接続する。

[0005]

【実施例】以下、図面を参照して、本発明の実施例を詳細に説明する。

実施例1

図1は光ファイパと回転反射ミラーを二次元に配列したアレイ基板の基本構成を示す斜視図であって、3は光ファイパ、4はマイクロレンズ基板上のマイクロレンズ、6はマイクロレンズ基板上で回転反射ミラーを配置するための開孔、7はマイクロレンズを配置した基板、8は二軸方向に回転できる回転反射ミラー、9は二次元に配列してファイパ3と回転反射ミラー8を保持するアレイ基板である。マイクロレンズ4は光ファイパ3の端面と対向しており、出射光を平行な光ビームに変換する。回転反射ミラー8は縦方向と横方向の二軸に独立で回転可能であるので、ミラー面を任意の方向に向けることができる。

【0006】図2は光接続モジュールの基本構成を示す 斜視図であって、アレイ基板(マイクロレンズ基板7は 図示せず)AとBによる接続状態をわかり易くするため、ファイパアレイを傾けた状態で図示している。本来、アレイ基板Aは、そのファイバと回転反射ミラーが、アレイ基板Bの回転反射ミラーとファイバとに一定の距離をおいて平行に対向するように固定される。

【0007】この構成において、アレイ基板Aの1番目のファイバド。(1)とアレイ基板Bの1番目のファイバ30 F。(j)を接続する場合、ファイバド。(i)と対向する位置にあるアレイ基板Bの上の回転ミラーM。(i)は、ファイバド。(i)から出てきた光が、アレイ基板Aの1番目にある回転反射ミラーM。(j)に当たるように、その角度を設定し、同様に回転反射ミラーM。(j)は、回転反射ミラーM。(j)は、回転反射ミラーM。(j)に伝搬するように調整すればよい。

(0008) もし回転反射ミラーMa(j)の反射ピームをファイパFa(j)ではなく、回転反射ミラーMa(k)に当て、さらにこのミラーの反射ピームをFa(k)に照射すると、アレイ基板Aから出た光を、同じ基板上の他の光ファイパと接続できる。すなわち、2枚の反射ミラーを使うと、出射ピームと対向するアレイ基板上の任意の光ファイパと、また3枚の反射ミラーを使うと、出射ピームと同じアレイ基板上の任意の光ファイパと、それで間接続ができる。なお、反射ミラーを1枚だけ使う接続も可能で、この場合には、入出射する光ファイパが同じ基板上にあり、かつ光が斜め入射になるので、光伝統は一方向という制限を受ける。

【0009】ファイパF。(i) から出てきた光を、回転 反射ミラーM。(i) で元のファイパF。(i) に反射ビー ムを戻す空間接続まで含めて考えると、本発明の光接続 モジュールでは、自己を含めモジュールを構成するすべ ての光ファイバを、相互に空間接続できる。

[0010] この空間接続における光の損失は、光接続 の経路や長さにほとんど関係なく、2枚または3枚の反 射ミラーによる反射率だけを考慮すればよく、これに対 しては、従来から広く使われている高反射膜の採用によ り、光の損失は小さくなる。なお、マイクロレンズを透 過するときのフレネル反射損に対しても低反射膜を使う ことで、その影響を低減できる。

【0011】また、アレイ基板A、Bの相対的な位置お よびアレイ基板上に配列する各ファイバの位置について は、高精度を必要とせず、ファイパF。(i)から出た光 ビームが、回転反射ミラーM. (i) に確実に当たるだけ の精度があればよい。この理由は、回転反射ミラーMi (i) で受けた光ピームを、回転反射ミラーMa(j)で中 断し、ファイバF。(j)に伝搬するとき、いずれも相手 の位置に関係なく、回転反射ミラーを角度調整すること により接続できるからである。

【0012】なお、この実施例1の方法では、アレイ基 20 板上のピームの位置を知るには、ファイバに光ピームを 当てて、その位置を検出することになる。ところが目的 のファイバ以外、他のすべてのファイバが接続されてい て、これらのファイバに、もう一つの光ピームを当てる ことができない場合には、ビームの位置検出が困難にな るという問題がある。実施例2に、この問題の解決方法 を示す。

[0013] 実施例2

図3は二次元配列基板上でファイパ端面と回転反射ミラ 一の間に、受光素子10を配置し、光ビームの位置検出 30 5 光ビーム を可能にしたアレイ基板の正面図であって、モジュール の構成は実施例1と同様に行う。このアレイ基板では、 以下のようにして、目的のミラーやファイバに、光ビー ムを当てることができる。

【0014】まず、向かい側にあるアレイ基板上の任意 の受光素子10に、光ピーム5を当て、当っている光ビ ーム位置 P: を検知する。次に、ここから目的のファイ バF。や、ミラーM。 (図示せず) の位置を計算して、 直接光ビームを走査する。この方法において、この光ビ ーム走査でピームを、直接目的ファイパF。 に照射する 40 のではなく、その周囲に配置されている四つの受光素子 10′の位置を検出すると、ファイバFoと受光素子1 0′との相対位置から目的のファイバド。が確認できる だけでなく、正確にその位置も決まる。

[0015]

【発明の効果】以上説明したように、本発明の光接続モ ジュールは、アレイ基板上の光ファイバを相互接続する 場合、光の進路変更と位置決めには、それぞれのファイ パに対向する2枚の回転反射ミラーしか使わないので、

10 操作は簡単であり、光損失も小さい。また、すでに接続 されているファイバ間の組合せを変更する場合も、同様 にすればよい。しかもファイバの配列やアレイ基板の相 対位置に対して高精度を必要としないので、これらの部 品の加工や組立が容易になるという効果が期待できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】光ファイバと回転反射ミラーを二次元に配列し たアレイ基板の基本構成を示す斜視図である。

【図2】2枚のアレイ基板を用いた光の空間接続状態を 示す図である。

【図3】二次元配列基板でファイバ端面と回転反射ミラ 一の間に受光素子を配置し、光ピームの位置検出を可能 にしたアレイ基板の正面図である。

【図4】 ビームシフタを用いた二次元の光接続モジュー ルの構成を示す斜視図である。

【符号の説明】

- 1 二次元ファイパアレイ基板
- 2 ピームシフタ
- 3 光ファイバ
- 4 マイクロレンズ
- - 6 開孔
 - 7 マイクロレンズ基板
 - 8 回転反射ミラー
 - 9 アレイ基板

10,10′ 受光素子

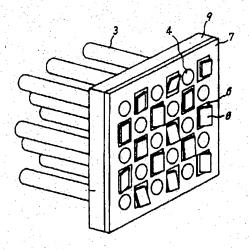
A, B アレイ**基板**

 F_0 , F_1 (i), F_1 (k), F_1 (i)

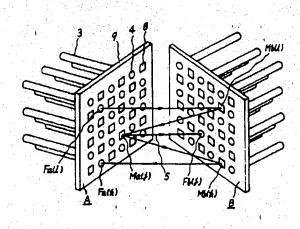
光ビーム位置

Mi (i), Ma (j), Mi (k) 回転反射ミラー

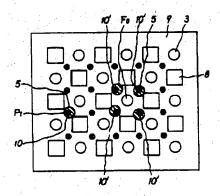




(NO 2)



(図3)



[図4]

